

Řešení úlohy č. 1

Formace

1 Naivní řešení $\mathcal{O}(n^2)$

Tuto úlohu šlo vyřešit naivně tak, že jsme pro každý prvek x_i pole x našli maximum z množiny $\{x_s \mid i - k_i < s \leq i\}$, tj. z pole $x_{i-k_i+1}, x_{i-k_i+2}, \dots, x_i$, přesně podle zadání. Protože k_i mohlo mít hodnotu až i , pro každý prvek x_i jsme udělali až i operací (nalezení maxima z k prvkového pole nám zabere právě k porovnání). Celkově jsme tedy udělali až

$$1 + 2 + \dots + i + \dots + n = \frac{n(n+1)}{2} = \mathcal{O}(n^2)$$

operací.

Nakonec zmíníme, že jsme schopni tento jednoduchý algoritmus zrychlit na $\mathcal{O}(n \log n)$, pokud bychom pro výběr maxima použili klouzavé okýnko implementované haldou.

2 Optimální řešení $\Theta(n)$

Z naivního řešení lze usoudit, kde je bottleneck našeho problému: hledání maxima pro každý prvek x_i . Budeme se tedy soustředit na zrychlení této části. Řešení v lineárním čase je pak úpravou *Queue modification (method 3)* z tohoto článku [Minimum stack / Minimum queue](#). Nyní si tento algoritmus popíšeme.

Protože prvky $x_j, j > i$ nemohou nijak ovlivnit hledané maximum pro prvek x_i , můžeme vždy načíst prvek x_i a rovnou odpovědět výslednou hodnotou před načtením dalšího prvku x_{i+1} . Prvky si budeme ukládat ve frontě, která bude reprezentována pomocí 2 zásobníků. Ukažme si nejprve tuto implementaci.

Implementace fronty dvěma zásobníky

Označme jeden zásobník jako *Push zásobník* a druhý jako *Pop zásobník*. Abychom z těchto dvou zásobníků vytvořili frontu, budeme potřebovat naimplementovat operace:

- [push](#)(x), která přidá prvek x na konec fronty,
- [pop](#)(), která odebere prvek na začátku fronty,
- [front](#)(), která vrátí prvek na začátku fronty.

Operace [push](#)(x) je nejjednodušší: do Push zásobníku přidáme (pushneme) prvek x . Operaci [pop](#)() implementujeme následovně:

- Je-li Pop zásobník neprázdný, odeber (popni) prvek z vrcholu tohoto zásobníku a skonči.
- Je-li Push zásobník prázdný, pak skonči s chybou, neboť fronta je prázdná.
- "Přelej" Push zásobník do Pop zásobníku, tj. dokud není Push zásobník prázdný, tak postupně odebírej prvky z vrcholu Push zásobníku a přidávej je do Pop zásobníku.

- Nakonec odeber prvek z vrcholu Pop zásobníku.

Vyzýváme čtenáře, aby si tuto operaci zkusili nakreslit (*nápověda*: nakreslete si dva zásobníky jako chlívky, do kterých si budete uschovávat prvky).

Operaci `front()` naimplementujeme podobně jako operaci `pop()`, akorát místo odebírání prvku z fronty ho pouze vrátíme.

Že se tato datová struktura chová stejně jako fronta lze jednoduše nahlédnout z nakresleného obrázku. Skutečně, první prvek, který do této struktury přidáme pomocí operace `push(x)` se při první operaci `pop()` ocitne na vrcholu Pop zásobníku, ze kterého tento prvek nakonec vyjmem. Stejný úsudek pak platí i pro druhý, třetí, ..., vložený prvek.

Dále bychom měli ještě určit paměťové a časové nároky této struktury, které ale v tomto textu (prozatím) vynecháme. Laskavý čtenář si rozmyslí, že ani jedna z námi naimplementovaných operací neběží v čase $\mathcal{O}(1)$ (což nám ale nevadí!). Ve skutečnosti jsou všechny tyto operace tzv. *amortizovaně konstantní*, což je pojem, který čtenář může znát např. z Průvodce labyrintem algoritmů

Implementace maximové fronty

S nyní navrhnutou frontou pomocí 2 zásobníků můžeme zkonstruovat tzv. *maximovou frontu*. To je modifikace fronty, která kromě již podporovaných operací, navíc umožňuje z uložených hodnot vrátit maximum v čase $\mathcal{O}(1)$.

Abychom toho docílili, přidáme operaci `max()`, která ono maximum z fronty vybere. Na nalezení maxima z n prvků uložených ve frontě, bychom museli projít celou frontu a podívat se na každý takový prvek, což nám ale celkově zabere $\mathcal{O}(n)$ operací a to je pomalé. Bottleneck našeho problému je procházení všech prvků fronty. Abychom se tomuto zběsilému procházení vyvarovali při každém zavolání `max()`, mohli bychom si založit proměnnou m , která by uchovávala takové maximum, a při každé operaci `push(x)` by se prvek x akorát navíc porovnal s hodnotou uloženou v m a případně by se hodnota m přepsala novou hodnotou x . Tento algoritmus je jistě konstantní (vždy bychom pouze odpovíděli hodnotou m), ale bohužel není funkční. Stačí, aby nám `pop()` odebrala maximální prvek fronty a jsme nahaní.

Navrhujeme tedy trochu paměťově náročnější řešení. Předtím si ale zavedeme tři pojmy.

- *Lokální maximum zásobníku viděné prvkem x* je maximum z množiny všech prvků, které na daném zásobníku leží "pod" prvkem x včetně prvku x .
- *Lokální maximum zásobníku viděné vrcholem* je lokální maximum zásobníku viděné prvkem, který se nachází na vrcholu daného zásobníku. Čtenářům nyní doporučujeme si poslední dvě věty párkrát přečíst, nakreslit si zásobník a na něm si vyznačit nějaká tato lokální maxima.
- *Maximum zásobníku* je prvek, jehož hodnota je mezi všemi prvky na zásobníku největší.

Nyní upravíme operace `push(x)` a `pop()` a navrhujeme funkční operaci `max()`, která bude počítat i s případným odebráním maxima z fronty. Začneme operací `push(x)`. Vždy, když budeme chtít přidat do fronty (tj. do Push zásobníku) prvek x , tak místo toho, abychom ho přidávali takto osamocený, do fronty přidáme pár hodnot $\{x, m\}$, kde m je lokální maximum zásobníku viděné prvkem x . Je-li Push zásobník prázdný, pak triviálně přidáme pár $\{x, x\}$. Jsou-li na Push zásobníku již nějaké prvky, **které byly korektně vložené**, pak lze předpokládat, že maximum Push zásobníku je právě lokální maximum viděné vrcholem tohoto zásobníku. Při přidávání prvku x do neprázdného Push zásobníku,

tak lokální maximum viděné prvkem x je nutně buď prvek x sám, nebo lokální maximum viděné vrcholem před samotným přidáním prvku x . Čtenáře bychom rádi upozornili na fakt, že byli právě svědky neformálního mini-důkazu matematickou indukcí :-). Upravený algoritmus `push(x)` tedy bude vypadat následovně:

- Je-li Push zásobník prázdný, pak přidej pár $\{x, x\}$.
- Jinak přidej na Push zásobník pár $\{x, m\}$, kde m je maximum z x a lokálního maxima Push zásobníku viděného vrcholem.

Dále upravíme funkci `pop()`. U ní jediná změna oproti předchozí implementaci bude v "přelévání". Kdykoliv začneme přelévat prvky z Push zásobníku do Pop zásobníku (tj. dokud není Push zásobník prázdný, postupně odebírej prvky z Push zásobníku a přidávej je do Pop zásobníku), stane se tak ve chvíli, kdy je Pop zásobník prázdný (pokud by prázdný nebyl, `pop()` by odebrala prvek z Pop zásobníku a nebylo by nutné prvky "přelévat"). Můžeme tak pro "přelévání" využít upravenou operaci `push()`, která ale nebude přidávat prvky do Push zásobníku, nýbrž do Pop zásobníku. Upravená operace `pop()` tak může vypadat následovně:

- Je-li Pop zásobník neprázdný, odeber (popni) prvek z vrcholu tohoto zásobníku a skonči.
- Je-li Push zásobník prázdný, pak skonči s chybou, neboť fronta je prázdná.
- "Přelej" Push zásobník do Pop zásobníku, tj. dokud není Push zásobník prázdný, tak:
 - Odeber prvek $\{x, m\}$ z vrcholu Push zásobníku.
 - Je-li Pop zásobník prázdný, pak přidej pár $\{x, x\}$.
 - Jinak přidej na Pop zásobník pár $\{x, m\}$, kde m je maximum x a lokálního maxima **Pop** zásobníku viděného vrcholem.
- Nakonec odeber prvek z vrcholu Pop zásobníku.

Proč je operace "přelévání" definovaná právě takto, se dozvíte v následujícím odstavci.

Řešení

Tvrzení 1. *Maximum z neprázdné maximové fronty lze získat v čase $\mathcal{O}(1)$ jako větší z hodnot maxima viděného vrcholem Push zásobníku a maxima viděného vrcholem Pop zásobníku. Je-li Push, resp. Pop, zásobník prázdný, pak maximum fronty je maximem viděným vrcholem Pop, resp. Push, zásobníku.*

Důkaz. Je-li Push zásobník prázdný, pak se maximum fronty určitě nachází mezi prvky Pop zásobníku. Z odstavce o implementaci operace `push()` jsme si ale rozmysleli, že maximum z jediného zásobníku se nutně nachází na vrcholu takového zásobníku, tedy v našem případě na vrcholu Pop zásobníku. Stejný argument platí i obráceně, tj. je-li Pop zásobník prázdný a Push zásobník nutně neprázdný. Uvažme nyní, že je Pop i Push zásobník neprázdný. Prvky uložené ve frontě jsou disjunktně uloženy v Push a Pop zásobnících, jinak řečeno Push a Pop zásobníky rozdělují všechny prvky fronty do dvou nepřekrývajících se množin X_{Push} a X_{Pop} . Chceme-li znát maximum z těchto dvou množin, stačí nám vybrat maximum z každé z nich a pak tyto maxima porovnat a vybrat to větší. Protože ale výběr maxima množiny X_{Push} , resp. množiny X_{Pop} , znamená vybrat maximum Push, resp. Pop, zásobníku, které zvládneme vybrat v konstantním čase a porovnání dvou prvků nám zabere také konstantní čas, je celá operace `max()` konstantní.

Nyní si musíme rozmyslet, že nám případné operace $\text{push}(x)$, $\text{pop}()$ tuto implementaci nerozbijou, tj. že $\text{max}()$ bude vždy pracovat správně. Nechť se (stále neprázdná) fronta nachází v nám neznámém stavu a nechť hodnota m_{Push} určuje maximum z nynějšího Push zásobníku, m_{Pop} z nynějšího Pop zásobníku a hodnota m maximum z celé fronty. Přidáme-li do fronty operací $\text{push}(x)$ prvek x , pak v lokálním maximu Push zásobníku viděného vrcholem, bude uložené maximum Push zásobníku. Je-li tedy prvek x větší než m , pak ho při zavolání funkce $\text{max}()$ opravdu najdeme. Je-li prvek x menší než m , pak buď je větší než m_{Push} a pak je maximem hodnota m_{Pop} , kterou určité funkce $\text{max}()$ najde, nebo je menší než m_{Push} , a proto je maximem buď hodnota m_{Push} nebo m_{Pop} , kterou taktéž funkce $\text{max}()$ najde. Operace $\text{push}(x)$ tedy určitě $\text{max}()$ nerozbije.

Že operace $\text{pop}()$ také nerozbíjí hledání maxima ověříme podobně. Důležité je si nyní uvědomit, co přesně nám poskytuje lokální maximum viděné nějakým prvkem. Předpokládejme, že Pop zásobník je neprázdný. Operace $\text{pop}()$ odebere vrchol Pop zásobníku, přičemž mohli nastat tyto situace:

- Vrchol Pop zásobníku neudával maximum fronty, a proto platilo $m = m_{\text{Push}}$.
- Vrchol Pop zásobníku udával maximum fronty, tj. platilo $m = m_{\text{Pop}}$.

Pokud nastala první situace, pak funkce $\text{max}()$, bez ohledu na nynější stav datové struktury, maximum jistě nalezne správně. Pokud nastala druhá situace, pak se buď Pop zásobník stal prázdným, a funkce $\text{max}()$ správně nalezne maximum z Push zásobníku, nebo na Pop zásobníku zůstaly ještě nějaké prvky, ale **lokální maximum Pop zásobníku viděné vrcholem po provedení operace $\text{pop}()$ nám stále udává maximum Pop zásobníku** (rozmyslete si, jak se prvky na Pop zásobník dostaly a co se stalo s jejich lokálními maximy, případně si přečtete další odstavec), a proto maximum fronty znovu nalezneme správně jako větší z prvků lokálních maxim Push a Pop zásobníků viděné jejich vrcholy.

Pokud je Pop zásobník prázdný a my zavoláme operaci $\text{pop}()$, pak dojde k "přelití" prvků z Push zásobníku do Pop zásobníku. Zde je zásadní si uvědomit, co se stalo s lokálními maximy viděnými jednotlivými prvky. Pokud jsme měli původně na Push zásobníku prvky x_1, \dots, x_n přidávané ve stejném pořadí, pak lokální maximum Push zásobníku viděného prvkem x_1 bylo maximum z množiny $\{x_1\}$, lokální maximum Push zásobníku viděného prvkem x_2 bylo maximum z množiny $\{x_1, x_2\}$, pro x_3 to bylo maximum z množiny $\{x_1, x_2, x_3\}$, pro x_n to bylo maximum z množiny $\{x_1, \dots, x_n\}$. Po přelití se situace obrátila. Prvky jsou na Pop zásobníku uloženy v pořadí x_n, \dots, x_1 od "nejvyššího" po "nejspodnější" a pro jejich lokální maxima nyní platí: pro x_n je to maximum z množiny $\{x_n\}$, pro x_{n-1} je to maximum z množiny $\{x_{n-1}, x_n\}$, pro x_1 je to maximum z množiny $\{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ a **hlavně pro x_2 je jeho lokální maximum rovno maximu z $\{x_2, x_3, \dots, x_n\}$** . Proto jakmile operace $\text{pop}()$ odebere vrchol Pop zásobníku, tj. pár s prvkem x_1 , tak maximum fronty najdeme (díky prázdnému Push zásobníku) jako lokální maximum viděného vrcholem Pop zásobníku, nebo chcete-li jako lokální maximum viděného prvkem x_2 , což je přesně to, co nalezne i funkce $\text{max}()$. \square

Tvrzení 2. *Problém Formace jsme schopni vyřešit za lineární čas.*

Důkaz. S maximovou frontou už snadno navrhne jednoduchý algoritmus. Je-li pole x prázdné, pak nemusíme nic dělat, proto předpokládejme, že se v poli x nachází alespoň jeden prvek. Ve frontě si v i -té iteraci budeme držet vždy k_i prvků, ze kterých máme právě vybírat onen maximální prvek.

- Zavolej $\text{push}(x_1)$ a vypiš na výstup x_1 .
- Pro všechny $i = 2, 3, \dots, n$:
 - Je-li $k_i > k_{i-1}$, pak zavolej $\text{push}(x_i)$.

- Jinak odeber z fronty $k_{i-1} - k_i + 1$ prvků, tj. zavolej tolikrát funkci `pop()`.
- Zavolej funkci `max()` a vypiš vrácenou hodnotu na výstup.

Rychle rozebereme funkčnost algoritmu. Pro prvek x_1 je jistě správným výstupem sám x_1 , protože $k_1 = 1$, neboť $k_1 \geq 1$ dle zadání a zároveň $k_1 \leq 1$, protože nelze šahat na prvky mimo pole x . Dále když $k_i > k_{i-1}$, tak budeme chtít vybírat maximum z fronty definované na konci $i - 1$. iterace s přidaným prvkem x_i . Naopak pokud $k_i \leq k_{i-1}$, tak budeme z fronty nějaké prvky odebírat, konkrétně jich budeme chtít odebrat $k_{i-1} - k_i + 1$. Např. pokud $k_i = k_{i-1}$, tak potřebujeme odebrat právě jeden prvek, což nám uvedená formulka krásně splňuje. Povšimněte si, že fronta po vložení úvodního prvku x_1 už nikdy v průběhu algoritmu nebude prázdná! Funkce `max()` tak vždy skončí s úspěšně vráceným maximálním prvkem. Funkce `max()` správně vybírá maximum z fronty, proto pro každý prvek x_i vrátí odpovídající maximální prvek.

Nakonec nám chybí odvození časové složitosti. Tato část může být pro čtenáře zajímavá, protože operace `push(x)` ani `pop()` není konstantní a alespoň jednu z těchto operací voláme pro každý prvek x_i . Nejméně efektivní část našeho algoritmu je část "přelévání" z Push do Pop zásobníku. V každé iteraci můžeme takto přelét až n prvků, tedy pro každý prvek uděláme $\mathcal{O}(n)$ operací, a protože prvků je n , je složitost algoritmu $\mathcal{O}(n^2)$. Přestože toto je pravda, není to přesně to, co bychom chtěli ukázat. Abychom dokázali, že náš algoritmus skutečně běží v lineárním čase, budeme se muset podívat ještě jednou dovnitř do implementace námi navrhnuté datové struktury a jejich operací `push(x)` a `pop()`. Zásadním pozorováním bude, že každý prvek x bude vždy nanejvýš jednou v Push zásobníku a nanejvýš jednou v Pop zásobníku, tj. pokud prvek x opustí Push zásobník (tedy bude "přelit" do Pop zásobníku) už ho nikdy znovu do Push zásobníku nepřidáme. To stejné platí i pro Pop zásobník. Pokud prvek x bude jednou odebrán z Pop zásobníku, tak už se do něj nikdy znovu nevrátí. Každý prvek tak bude nejvýše jednou vložen do Push zásobníku, nejvýše jednou přelit do Pop zásobníku a nejvýše jednou z Pop zásobníku odebrán. Celkově tedy někde v průběhu algoritmu bude na každém prvků provedeny 3 operace přesunu, což je konstantně mnoho! Nevíme sice přesně kdy v průběhu algoritmu se daný prvek přesune, ale to nás vůbec nemusí zajímat! Pro nás je důležité, že pro každý prvek provedeme konstantně mnoho operací za **celý** algoritmus. Celkově pak dostáváme, že pro každý prvek, kterých je n , provedeme $\mathcal{O}(1)$ operací, a tedy celková složitost je $\mathcal{O}(n)$. Dokonce je časová složitost algoritmu rovná $\Theta(n)$, protože potřebujeme vždy přechít celý vstup, všech n prvků a musíme tedy vykonat $\Omega(n)$ (čtete "alespoň $c \cdot n$ operací" pro nějakou konstantu $c \in \mathbb{R}$). \square

Tvrzení 3. *Navržený algoritmus běží za lineární čas a je to algoritmus optimální, tj. neexistuje algoritmus, který by problém Formace vyřešil rychleji než v lineárním čase.*

Důkaz. Námi navržený algoritmus běží dle předchozího odstavce skutečně v lineárním čase a protože vždy musíme přechít celý vstup, musíme vykonat alespoň lineární počet operací. Asymptoticky rychlejší algoritmus by nezvládl přechít celý vstup, proto složitost našeho algoritmu je nejlepší možná a algoritmus je skutečně optimální. \square